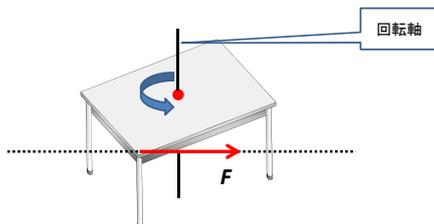


力のモーメント(トルク)

物体を回転させようとする能力

- ・力が大きいほど回転させやすい
- ・回転軸と力の作用線との距離が大きいほど回転させやすい
- ・作用線上に回転軸があると回転しない

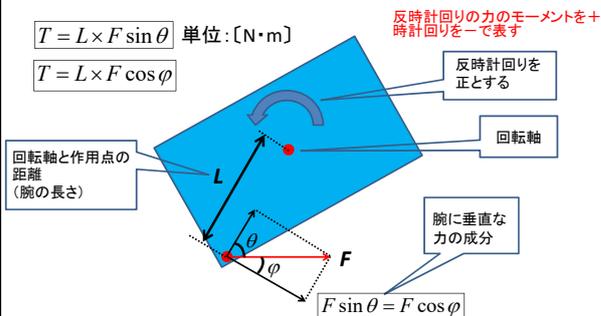


力のモーメント(トルク)

力のモーメントの大きさ＝
腕の長さ×力の腕に垂直な成分の大きさ

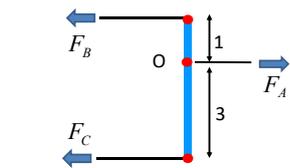
$$T = L \times F \sin \theta \quad \text{単位: [N} \cdot \text{m]}$$

$$T = L \times F \cos \varphi$$



平行な力のつりあい

0点の周りの力のモーメントを
考える



- ・力のつりあい
- ・力のモーメントのつりあい

$$F_A - F_B - F_C = 0$$

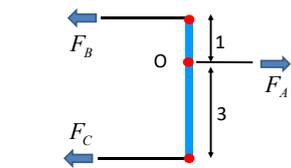
$$1 \times F_B - 3 \times F_C = 0$$

反時計回りの力のモーメント+
時計回りを-で表す

A	2[N]	4[N]	8[N]
B	1.5	3.0	6.0
C	0.5	1.0	2.0

平行な力のつりあい

0点の周りの力のモーメントを
考える



- ・力のつりあい
- ・力のモーメントのつりあい

$$F_A - F_B - F_C = 0$$

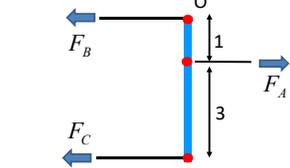
$$1 \times F_B - 3 \times F_C = 0$$

反時計回りの力のモーメント+
時計回りを-で表す

A	2[N]	4[N]	8[N]
B	$1 \times 1.5 = 1.5$	$1 \times 3.0 = 3.0$	$1 \times 6.0 = 6.0$
C	$-3 \times 0.5 = -1.5$	$-3 \times 1.0 = -3.0$	$-3 \times 2.0 = -6.0$

平行な力のつりあい

0点の周りの力のモーメントを
考える



- ・力のつりあい
- ・力のモーメントのつりあい

$$F_A - F_B - F_C = 0$$

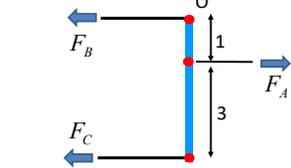
$$-4 \times F_C + 1 \times F_A = 0$$

反時計回りの力のモーメント+
時計回りを-で表す

A	2[N]	4[N]	8[N]
B	1.5	3.0	6.0
C	0.5	1.0	2.0

平行な力のつりあい

0点の周りの力のモーメントを
考える



- ・力のつりあい
- ・力のモーメントのつりあい

$$F_A - F_B - F_C = 0$$

$$-4 \times F_C + 1 \times F_A = 0$$

反時計回りの力のモーメント+
時計回りを-で表す

A	2[N]	4[N]	8[N]
B	$0 \times 1.5 = 0$	$0 \times 3.0 = 0$	$0 \times 6.0 = 0$
C	$-4 \times 0.5 = -2$	$-4 \times 1.0 = -4$	$-4 \times 2.0 = -8$

問18

反時計回りのモーメントを+, 時計回りを-とする

力 F_A によるモーメント

$$T_A = -L_A F_A \sin \theta_A = -0.50 \times 2.0 = -1.0 [\text{N}\cdot\text{m}]$$

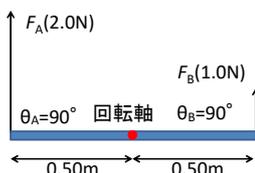
力 F_B によるモーメント

$$T_B = L_B F_B \sin \theta_B = 0.50 \times 1.0 = 0.50 [\text{N}\cdot\text{m}]$$

力のモーメントの和は

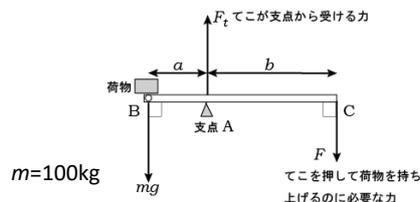
$$T_A + T_B = -0.5 [\text{N}\cdot\text{m}]$$

力のモーメントがつり合っていないので回転を始める



問19

図のようなてこを用いて, Aを支点とし, 一端のBに質量100 kgの物体をのせ, 他端Cに力を加え, 真下に押し下げたところつりあった. 点Cに加えた力と, 支点Aが受ける力の大きさを計算しなさい. ただし, ACの距離はABの距離の2倍である.



問19

支点の周りの力のモーメントの釣り合いから

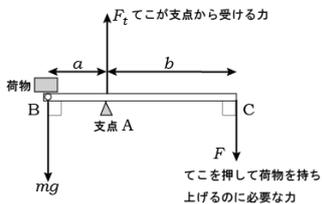
$$a \times 100 \times 9.8 - 2a \times F_c = 0 \quad (b=2a)$$

$$F_c = 4.9 \times 10^2 \text{ N} (50\text{kgf})$$

てこが支点から受ける力を $-F_A$ として, てこにはたらく力の釣り合いから,

$$F_A = 9.8 \times 10^2 + 4.9 \times 10^2$$

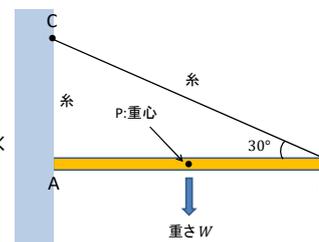
$$F_A = 1.47 \times 10^3 \text{ N} (150\text{kgf})$$



問20

長さ l で重さ W の様な棒ABがある. 棒の一端Aを鉛直なあらい壁に垂直にあって, 棒のBに糸を結び, 糸の他端を鉛直な壁の1点Cにそれぞれ結びつけて棒が水平になるようにつす. このとき, BCを結ぶ糸は水平と 30° の角をなしてつりあっている.

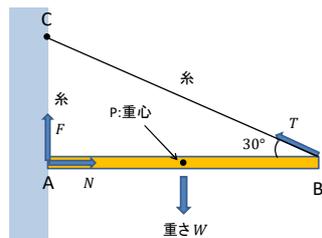
- (1) 棒が壁から受ける摩擦力の大きさ F を求めよ
- (2) BCを結ぶ糸が引く力の大きさ T を求めよ
- (3) Aにおいて, 壁から棒にはたらく抗力の大きさ N を求めよ



問20

長さ l で重さ W の様な棒ABがある. 棒の一端Aを鉛直なあらい壁に垂直にあって, 棒のBに糸を結び, 糸の他端を鉛直な壁の1点Cにそれぞれ結びつけて棒が水平になるようにつす. このとき, BCを結ぶ糸は水平と 30° の角をなしてつりあっている.

- (1) 棒が壁から受ける摩擦力の大きさ F を求めよ
- (2) BCを結ぶ糸が引く力の大きさ T を求めよ
- (3) Aにおいて, 壁から棒にはたらく垂直抗力の大きさ N を求めよ



問20

長さ l で重さ W の様な棒ABがある. 棒の一端Aを鉛直なあらい壁に垂直にあって, 棒のBに糸を結び, 糸の他端を鉛直な壁の1点Cにそれぞれ結びつけて棒が水平になるようにつす. このとき, BCを結ぶ糸は水平と 30° の角をなしてつりあっている.

力のつり合い

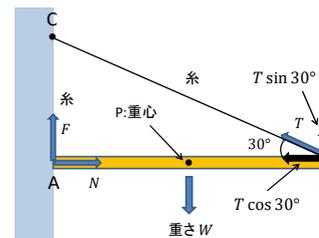
$$x\text{方向: } N - T \cos 30^\circ = 0$$

$$y\text{方向: } F + T \sin 30^\circ - W = 0$$

力のモーメントのつり合い

$$-\frac{l}{2}W + lT \sin 30^\circ = 0$$

$$\rightarrow W - 2T \sin 30^\circ = 0$$



問20

長さ l で重さ W の一様な棒 AB がある。棒の一端 A を鉛直なあらい壁に垂直にあて、棒の B に糸を結び、糸の他端を鉛直な壁の 1 点 C にそれぞれ結びつけて棒が水平になるようにつるす。このとき、 BC を結ぶ糸は水平と 30° の角をなしてつりあっている。

力のつり合い

$$x \text{ 方向: } N - T \cos 30^\circ = 0 \qquad \cos 30^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2} \text{ を代入}$$

$$y \text{ 方向: } F + T \sin 30^\circ - W = 0 \qquad \sin 30^\circ = \frac{1}{2}$$

力のモーメントのつり合い

$$W - 2T \sin 30^\circ = 0$$

問20

長さ l で重さ W の一様な棒 AB がある。棒の一端 A を鉛直なあらい壁に垂直にあて、棒の B に糸を結び、糸の他端を鉛直な壁の 1 点 C にそれぞれ結びつけて棒が水平になるようにつるす。このとき、 BC を結ぶ糸は水平と 30° の角をなしてつりあっている。

力のつり合い

$$x \text{ 方向: } N - T \frac{\sqrt{3}}{2} = 0 \qquad \cos 30^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2} \text{ を代入}$$

$$y \text{ 方向: } F + T \frac{1}{2} - W = 0 \qquad \sin 30^\circ = \frac{1}{2}$$

力のモーメントのつり合い

$$W - 2T \frac{1}{2} = 0$$

問20

6/12 重要 ○

長さ l で重さ W の一様な棒 AB がある。棒の一端 A を鉛直なあらい壁に垂直にあて、棒の B に糸を結び、糸の他端を鉛直な壁の 1 点 C にそれぞれ結びつけて棒が水平になるようにつるす。このとき、 BC を結ぶ糸は水平と 30° の角をなしてつりあっている。

力のつり合い

$$x \text{ 方向: } N - T \frac{\sqrt{3}}{2} = 0 \qquad T = W \text{ (糸の張力)}$$

$$y \text{ 方向: } F + T \frac{1}{2} - W = 0 \qquad F = \frac{W}{2} \text{ (摩擦力)}$$

力のモーメントのつり合い

$$W - 2T \frac{1}{2} = 0 \qquad N = \frac{\sqrt{3}}{2} W \text{ (垂直抗力)}$$

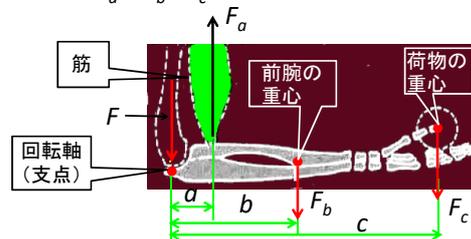
腕

人の体は関節を支点にした筋肉の力(筋張力)による力のモーメントで骨を回転させることではたらく。

腕を水平にしたとき、力のモーメントの釣り合いは

$$aF_a - bF_b - cF_c = 0$$

$$F = F_a - F_b - F_c$$



例

回転軸の周りの重力による力のモーメント

$$= -(b \times mg)$$

回転軸の周りの F による力のモーメント

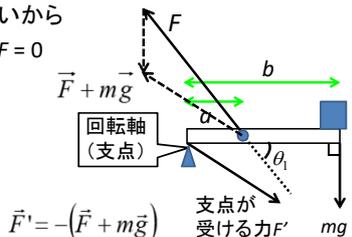
$$= a \sin \theta_1 \times F$$

力のモーメントの釣り合いから

$$-(b \times mg) + a \sin \theta_1 \times F = 0$$

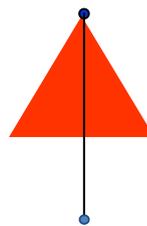
$$F = \left(\frac{b}{a \sin \theta_1} \right) mg$$

F は θ_1 が小さいと大きくなる
(F' も大きくなる)



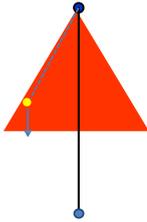
重心と力のモーメント

- 重力による力のモーメントのつり合う点
- 実験的に重心を求める → つり下げる
つり下げた点からの垂線の交点が重心



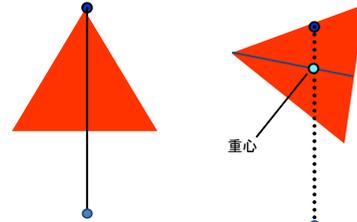
重心と力のモーメント

- 重力による力のモーメントのつり合う点
- 実験的に重心を求める→つり下げる
つり下げた点からの垂線の交点が重心



重心と力のモーメント

- 重力による力のモーメントのつり合う点
- 実験的に重心を求める→つり下げる
つり下げた点からの垂線の交点が重心



重心と力のモーメント

- 重心Gの周りの重力のモーメントは0
- 任意の点Oの周りの力のモーメントの和は重心にすべての質量が集まったとしたときの力のモーメントと同じ
- $$x_1 m_1 g + x_2 m_2 g + x_3 m_3 g = x_G (m_1 + m_2 + m_3) g$$

それぞれの力による力のモーメントの和
= 合力の力のモーメント

